

# ΣΥΣΤΗΜΑΤΑ ΓΡΑΜΜΙΚΩΝ ΕΞΙΣΩΣΕΩΝ

Matlab-Octave

# Η Συνάρτηση rref δίνει την ανηγμένη κλιμακωτή μορφή

```
>> A=[1 2 3;4 5 6;7 8 0]
```

```
A =
```

```
1 2 3
```

```
4 5 6
```

```
7 8 0
```

```
>> b=[1;2;3]
```

```
b =
```

```
1
```

```
2
```

```
3
```

```
>> rref([A b])
```

```
ans =
```

```
1.00000 0.00000 0.00000 -0.33333
```

```
0.00000 1.00000 0.00000 0.66667
```

```
0.00000 0.00000 1.00000 -0.00000
```

Η λύση στην τελευταία  
Στήλη του αποτελέσματος

.

# Παράδειγμα (2)

```
>> A=[1 1;2 2]
```

```
A =
```

```
1 1
```

```
2 2
```

```
>> b=[2;3]
```

```
b =
```

```
2
```

```
3
```

```
>> rref([A b])
```

```
ans =
```

```
1 1 0
```

```
0 0 1
```

Το σύστημα είναι ασυμβίβαστο  
και δεν υπάρχει λύση

# Ενσωματωμένη συνάρτηση επίλυση συστήματος

```
>> A=[1 2 3;4 5 6;7 8 0]
```

```
A =
```

```
1 2 3
```

```
4 5 6
```

```
7 8 0
```

```
>> b=[1;2;3]
```

```
b =
```

```
1
```

```
2
```

```
3
```

```
>> x=A\b
```

```
x =
```

```
-0.3333
```

```
0.6667
```

```
0
```

# Νόρμες διανύσματος

Η  $p$ -νόρμα ( $1 \leq p < \infty$ ) διανύσματος  $x \in \mathbb{R}^n$  ορίζεται ως εξής:

$$\|x\|_p = \left( \sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{1/p}$$

Στην πράξη χρησιμοποιούνται συνήθως οι 1-, η 2- και η  $\infty$ -νόρμα για τις οποίες ισχύουν:

$$\|x\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|, \quad \|x\|_2 = \left( \sum_{i=1}^n |x_i|^2 \right)^{1/2}, \quad \|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$$

# Παράδειγμα

```
>> x=[1 2 3 4]
```

```
x =
```

```
    1    2    3    4
```

```
>> norm(x,1)
```

```
ans = 10
```

```
>> norm(x,2)
```

```
ans = 5.4772
```

```
>> norm(x,inf)
```

```
ans = 4
```

# Νόρμες Πινάκων

$$\|A\|_1 = \max_{1 \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |a_{ij}|,$$

$$\|A\|_2 = \sqrt{r_\sigma(A^T A)},$$

$$\|A\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$$

# Παράδειγμα

```
>> A= [ 2 -1 4;-2 3 -1;6 -1 4]
```

```
A =
```

```
    2   -1    4
```

```
   -2    3   -1
```

```
    6   -1    4
```

```
>> norm(A,1)
```

```
ans = 10
```

```
>> norm(A,2)
```

```
ans = 8.8141
```

```
>> norm(A,inf)
```

```
ans = 11
```



# Δείκτης Κατάστασης

Ο δείκτης κατάστασης (condition number) ενός αντιστρέψιμου πίνακα  $A$  ορίζεται ως εξής:

$$\kappa_p(A) = \|A\|_p \|A^{-1}\|_p$$

Αποδεικνύεται ότι

$$\kappa_p(A) \geq 1$$

αν η χρησιμοποιούμενη νόρμα πίνακα είναι **φυσική**. Αν  $\kappa_p(A) \gg 1$  λέμε ότι ο  $A$  είναι **κακής κατάστασης** (ill or badly conditioned). Διαφορετικά λέμε ότι ο  $A$  είναι **καλής κατάστασης** (well conditioned).

# Παράδειγμα

Η λύση του γραμμικού συστήματος

$$\begin{bmatrix} .780 & .563 \\ .913 & .659 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} .217 \\ .254 \end{bmatrix}$$

είναι  $x_1 = 1$  και  $x_2 = -1$ . Πράγματι με τη MATLAB παίρνουμε:

```
>> A=[.780 .563; .913 .659]
```

```
A =  
    0.7800    0.5630  
    0.9130    0.6590
```

```
>> b=[.217; .254]
```

```
b =  
    0.2170  
    0.2540
```

```
>> x=A\b
```

```
x =  
    1.0000  
   -1.0000
```

# Παράδειγμα

Αν διαταράξουμε πολύ λίγο τον πίνακα των συντελεστών, και λύσουμε το σύστημα

$$\begin{bmatrix} .780 & .563001 \\ .913 & .659 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} .217 \\ .254 \end{bmatrix}$$

```
>> format long
```

```
>> A(1,2)=.563001
```

```
A =
```

```
    0.780000000000000    0.563001000000000  
    0.913000000000000    0.659000000000000
```

```
>> x=A\b
```

```
x =
```

```
    8.57471264411556  
   -11.49425287416920
```

```
>> cond(A,1)
```

```
ans =
```

```
    2.6614e+006
```